

2. DETERMİNANTLAR

BİR MATRİSİN DETERMİNANTI

Her $n \times n$ tipindeki (kare) matrisi, onun determinantı diyeceğiz bir reel sayı ile ilişkilendirebiliriz. Bu sayının değeri, bize matrisin singular olup olmadığını, söyleyebilecek şekilde tanımlanmalıdır. Genel tanımdan önce aşağıdaki durumları düşünelim;

1. Durum! Eğer $A = (a)$ 1×1 tipinde bir matris ise A 'nin tersinin olması için gerek ve yeter şart $a \neq 0$ olmasıdır. Bu yüzden A 'nin determinantını ($\det(A)$ ile göstereceğiz)

$$\det(A) = a$$

olarak tanımlarsak, A 'nin tersinin olması için gerek ve yeter şart $\det(A) \neq 0$ olmasıdır.

2. Durum: 2×2 tipindeki

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$

matrisinin tersinin olması için gerek ve yeter şart satırca birim matris I_2 'ye denk olmasıdır. Eğer $a_{11} \neq 0$ ise

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{11}a_{21} & a_{11}a_{22} \end{bmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ 0 & a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12} \end{bmatrix} \quad a_{11} \neq 0 \text{ olduğundan}$$

bu matrisin birim matrise satırca denk

olması için gerek ve yeter şart $a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12} \neq 0$ olmasıdır. Eğer $a_{11} = 0$ ise

$$\begin{bmatrix} 0 & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} a_{21} & a_{22} \\ 0 & a_{12} \end{bmatrix} \quad \text{bu matrisin birim}$$

matrise ~~satırca~~ satırca denk olması için gerek ve yeter

şart $a_{21}a_{12} \neq 0$ olmasıdır. Sonuçta ~~bu~~ 2×2 tipinde bir A matrisinin determinantını

$$\det(A) = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

olarak tanımlanırsa, A 'nın tersinin olması için gerek ve yeter şart $\det(A) \neq 0$ olmasıdır.

3. durum: 3×3 tipindeki bir

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

matrisinin tersinin olması için gerek ve yeter şart satırca birim matris I_3 'e denk olmasıdır. 2. durumdaki benzer işlemler yapılırsa,

$$\det(A) = a_{11}a_{22}a_{33} - a_{11}a_{32}a_{23} - a_{12}a_{21}a_{33} + a_{12}a_{31}a_{23} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{13}a_{31}a_{22}$$

olarak tanımlanabilir, A matrisinin tersinin olması için gerek ve yeter şart $\det(A) \neq 0$ olmasıdır.

• Yukarıdaki gibi benzer olarak $n \times n$ tipindeki kare matrislerin determinantını $n > 3$ için tanımlayalım. Bunun için önce 2×2 'lik matrisin determinantına bir daha göz atalım. 2×2 'lik

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$

matrisin determinantını 1×1 'lik matrisler yardımıyla tanımlayabiliriz;

$$M_{11} = (a_{22}) \quad M_{12} = (a_{21})$$

olarak tanımlarsak

$$\det(A) = a_{11} \det(M_{11}) - a_{12} \det(M_{12})$$

olacaktır. Benzer şekilde 3×3 'lük matrislerin, 2×2 'lik matrisler yardımıyla determinantını yazabiliriz.

$$M_{11} = \begin{bmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}, M_{12} = \begin{bmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{bmatrix}, M_{13} = \begin{bmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{bmatrix}$$

olacaktır.

$$\det(A) = a_{11} \det(M_{11}) - a_{12} \det(M_{12}) + a_{13} \det(M_{13})$$

Tanım: $A = (a_{ij})$ $n \times n$ tipinde matris ve M_{ij} , a_{ij} 'yi içeren sütun ve satırın silinmesi ile elde edilen $(n-1) \times (n-1)$ tipinde matrisi gösterir. M_{ij} 'nin determinantına a_{ij} 'nin minörü denir. a_{ij} 'nin kofaktörü A_{ij} ile gösterilir ve

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \det(M_{ij})$$

ile tanımlanır.

Buna göre 2×2 'lik matrisin determinantı

$$\det(A) = a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12}$$

ve 3×3 'lük matrisin determinantı

$$\det(A) = a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13}$$

olacaktır.

A matrisinin determinantını $|A|$ ile de gösterebiliriz.

$$\det(A) = |A|$$

Tanım: Bir $n \times n$ tipindeki A matrisinin determinantı aşağıdaki şekilde tanımlanır ve $\det(A)$ ile gösterilen bir skalerdir.

$$\det(A) = \begin{cases} a_{11} & , n=1 \\ a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + \dots + a_{1n}A_{1n} & , n>1 \end{cases}$$

Burada

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \det(M_{ij}) \quad j=1,2,\dots,n$$

A matrisinin birinci satırındaki elemanları kofaktörleridir.

Örnekler: 1) $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -4 & 3 \end{bmatrix}$

$$\det(A) = |A| = a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12}$$

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \det(3) = 3$$

$$A_{12} = (-1)^{1+2} \det(-4) = (-1)(-4) = 4$$

$$\begin{aligned} |A| &= a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} \\ &= 2 \cdot 3 + 1 \cdot 4 = 10 \end{aligned}$$

$$A_{21} = (-1)^{2+1} \det(M_{21}) = (-1) \det(1) = -1$$

$$A_{22} = (-1)^{2+2} \det(M_{22}) = \det(2) = 2$$

$$|A| = a_{11} A_{11} + a_{12} A_{12}$$

$$= a_{21} A_{21} + a_{22} A_{22}$$

$$= (-1) \cdot (-1) + 3 \cdot 2 = 7$$

$$2) A = \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \quad |A|^{-1} = ?$$

$$|A| = a_{11} A_{11} + a_{12} A_{12}$$

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \det(3) = 3$$

$$A_{12} = (-1)^{1+2} \det(1) = -1$$

$$|A| = 2 \cdot 3 + 6 \cdot (-1) = 0$$

1. örnekteki matrisin tersi ver
bu // // // yoktur.

$$3) A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 4 & -1 & 5 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \det(A) = ?$$

$$|A| = a_{11} A_{11} + a_{12} A_{12} + a_{13} A_{13}$$

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \det \begin{pmatrix} -1 & 5 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 5 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \\ = -6$$

$$A_{12} = (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 4 & 5 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = (-1)(-6) = 6$$

$$A_{13} = (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} 4 & -1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 6$$

$$|A| = 3 \cdot (-6) + 1 \cdot 6 + 2 \cdot 6 = 0$$

$$|A| = a_{21} A_{21} + a_{22} A_{22} + a_{23} A_{23}$$

$$= a_{31} A_{31} + a_{32} A_{32} + a_{33} A_{33}$$

$$= a_{12} A_{12} + a_{22} A_{22} + a_{32} A_{32}$$

Teorem: $n \geq 2$ olmak üzere A $n \times n$ tipinde bir matris ise A 'nın determinantı

$$\det(A) = a_{i1} A_{i1} + a_{i2} A_{i2} + \dots + a_{in} A_{in}$$

$$= a_{1j} A_{1j} + a_{2j} A_{2j} + \dots + a_{nj} A_{nj}$$

$$\text{dir.} \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

Örk:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 & 3 \\ 2 & -1 & 0 & 4 \\ 4 & 1 & 3 & 8 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$|A| = ?$$

$$\begin{aligned} |A| &= a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13} + a_{14}A_{14} \\ &= a_{13}A_{13} + a_{23}A_{23} + a_{33}A_{33} + a_{43}A_{43} \end{aligned}$$

$\begin{matrix} \Downarrow & \Downarrow & \Downarrow & \Downarrow \\ 0 & 0 & 3 & 0 \end{matrix}$

$$A_{33} = (-1)^{3+3} \begin{vmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 2 & -1 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix}$$

$$a_{21}A_{21}$$

$$= (-2) \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -2$$

$$|A| = 3 \cdot (-2) = -6$$

Teorem: A $n \times n$ tipinde matris ise ~~$\det(A^T)$~~
 $\det(A^T) = \det(A)$
 Dir.

$$\text{örk: } A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \quad |A| = 7$$

$$A^T = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \quad |A^T| = 7$$

Teorem: Eğer A $n \times n$ tipinde üggenel matris ise A 'nın determinanti köşegen elemanların çarpımına eşittir.

örk:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad |A| = ?$$

$$|A| = 1 \cdot 4 \cdot (-2) = -8$$

Teorem: A $n \times n$ tipinde bir matris olsun.

- A 'nın bir sütunu veya satırı sıfır elementlerden oluşmuşsa $|A| = 0$ dir.
- A 'nın herhangi iki sütunu veya herhangi iki satırı birbirinin kati ise $|A| = 0$ dir.

örk: 1) $A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \quad |A| = 0$

2) $B = \begin{bmatrix} 4 & 7 & 3 & 1 \\ 8 & 13 & 6 & 2 \\ 12 & 19 & 9 & 3 \\ 4 & 10 & 3 & 12 \end{bmatrix} \quad |B| = 0$

Determinantın özellikleri:

Teorem: A $n \times n$ tipinde bir matris ise

$$a_{i1}A_{j1} + a_{i2}A_{j2} + \dots + a_{in}A_{jn} = \begin{cases} \det(A), & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

Örk! $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$

~~$$a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} = |A|$$~~

$$1 \cdot 1 + 2 \cdot (-3) = -5$$

$$A_{11} = 1 \quad A_{12} = -3$$

$$a_{21}A_{11} + a_{22}A_{12} = 0$$

$$3 \cdot 1 + 1 \cdot (-3) = 0$$

1. Satır işlemi; $E = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$

$$EA = \begin{bmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{11} & a_{12} \end{bmatrix}$$

$$\det(EA) = -\det(A)$$

$$\det(EA) = \det(E) \cdot \det(A)$$

Bu durumda herhangi iki satırın yerini değiştirdiğimizde yeni elde edilen matrisin determinanı

ilk matrisin determinanına (-1) ile
çarpılmasına eşittir. Örk: $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$

$$B = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \rightarrow |B| = -7$$

2. Satır işlemi; $E = \begin{bmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$

$$E \cdot A = \begin{bmatrix} \alpha a_{11} & \alpha a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$

$$\det(E \cdot A) = \alpha \cdot \det(A) \\ = \det(E) \det(A)$$

Bir matrisde herhangi bir satırı α ile çarpıldığında

ya da elde edilen matrisin determinan
ilk matrisin determinanının α sayısı
ile çarpılmasına eşittir.

Örk: $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$ $B = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$

$$|A| = 7 \quad |B| = 35$$

3. Satır işlemi; $E = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \alpha & 1 \end{bmatrix}$ $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$

$$E \cdot A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ \alpha a_{11} + a_{21} & \alpha a_{12} + a_{22} \end{bmatrix}$$

$$\det(EA) = \det A \\ = \det(E) \cdot \det(A)$$

örk:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} -3 & 16 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$|B| = 7$$

Teorem: Bir $n \times n$ tipinde A matrisinin Singüler olması için gerek ve yeter şart $\det(A) = 0$ olmasıdır.

Teorem: A ve B $n \times n$ tipinde matrisler ise

$$\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$$

dir.

örk:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$$

$$|A| = -5 \quad |B| = -1$$

$$|AB| = |A| \cdot |B| = (-5)(-1) = 5$$

$$A \cdot B = \begin{bmatrix} 8 & 3 \\ 9 & 4 \end{bmatrix} \quad |AB| = 5$$

Örnek:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ +3/2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

$$|A| = -2 \quad |B| = -\frac{1}{2}$$

$$AB = \begin{bmatrix} 5 & 2 \\ 12 & 5 \end{bmatrix}$$

$$|AB| = |A||B|$$

Kramer kuralı:

A matrisinde bir satırı okun. A matrisinden o satır gibi elde edilen yeni matrise A'nın eki denir ve

ekA de gösterilir.

$$\text{ek}A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix}$$

$$A \cdot (\text{ek}A) = \det(A) \cdot \bar{I}$$

Eğer A'nın tersi varsa

$$A^{-1} = \frac{\text{ek}A}{\det(A)}$$

dır.

örk: $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$ $\text{ek}A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} \\ A_{12} & A_{22} \end{bmatrix}$

$\text{ek}A = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -3 & 1 \end{bmatrix}$ $A^{-1} = ?$

$|A| = -5$

$A^{-1} = \frac{\text{ek}A}{|A|} = \begin{bmatrix} -1/5 & 2/5 \\ 3/5 & -1/5 \end{bmatrix}$

Teorem: A $n \times n$ tipinde tersi olan bir matris ve $b \in \mathbb{R}^n$ olsun.

A 'nın i . sütununun yerine b yazılarak elde edilen matrisi A_i ile gösterelim. Eğer $Ax = b$ 'nin tek çözümü

$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$ ise

$x_i = \frac{\det(A_i)}{\det(A)}$ $i = 1, 2, \dots, n$

dir.

$\left(x_i = \frac{|A_i|}{|A|} \right)$

örk: $-2x_1 + 3x_2 - x_3 = 1$
 $x_1 + 2x_2 - x_3 = 4$
 $-2x_1 - x_2 + x_3 = -3$

lineer sistemini
 kramer kuralı
 ile çözümlü.

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 3 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \\ -2 & -1 & 1 \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ -3 \end{bmatrix} \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$|A| = \begin{vmatrix} -2 & 3 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \\ -2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -2 & 3 & -1 \\ -2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 7 & -3 \\ 0 & 3 & -1 \end{vmatrix}$$

$$|A| = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 7 & -3 \\ 0 & 0 & 2/7 \end{vmatrix} = (-1) \cdot 1 \cdot 7 \cdot \frac{2}{7} = -2$$

$$|A_1| = \begin{vmatrix} 1 & 3 & -1 \\ 4 & 2 & -1 \\ -3 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} - 4 \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = -4$$

$$|A_2| = \begin{vmatrix} -2 & 1 & -1 \\ 1 & 4 & -1 \\ -2 & -3 & 1 \end{vmatrix} = -2 \begin{vmatrix} 4 & -1 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 4 & -1 \end{vmatrix} = -6$$

$$|A_3| = \begin{vmatrix} -2 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ -2 & -1 & -3 \end{vmatrix} = -2 \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ -1 & 3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ -1 & -3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{vmatrix} = -8$$

$$x_1 = \frac{|A_1|}{|A|} = \frac{-4}{-2} = 2$$

$$x_2 = \frac{|A_2|}{|A|} = \frac{-6}{-2} = 3$$

$$x_3 = \frac{|A_3|}{|A|} = \frac{-8}{-2} = 4$$

$$x = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$

linear denklem sisteminin çözümüdür.